

機械系

【一般講演】

[9月28日(木)]

A会場(205教室)

13:00~14:20	超精密加工セッション	座長: 東北職業能力開発大学校	上坂淳一	
A-1	ラッピングについて	八幡職業能力開発促進センター	刈部貴文	1
A-2	超精密加工教育の位置づけ	関東職業能力開発大学校	伊藤昌樹	3
A-3	超精密旋盤について 第4報	職業能力開発総合大学校	永野善己	5
A-4	顕微鏡による砥粒観察	茨城職業能力開発促進センター	山崎直哉	7
15:00~16:00	超精密加工セッション	座長: 職業能力開発総合大学校東京校	田中義弘	
A-5	多結晶ダイヤモンドバイトをによる 軟質材料の表面粗さ性状について(2)	東北職業能力開発大学校	上坂淳一	9
A-6	超精密加工に必要な設備機器	群馬職業能力開発促進センター	中村瑞穂	11
A-7	空気静圧スピンドルユニットの制作について	関東職業能力開発大学校	土屋重助	13

B会場(204教室)

13:00~14:20	計測制御・ロボット	座長: 職業能力開発総合大学校東京校	有田浩之	
B-1	RCサーボの応答測定と犬型4足ロボット	青森職業能力開発短期大学校	伊藤祐規	15
B-2	超音波を用いた物体位置検出装置の開発	北海道職業能力開発大学校	遠藤和芳	17
B-3	卒業研究におけるピンゴロボットの製作	山形県立産業技術短期大学校	奥山 正	19
B-4	発話機能を失ったALS患者の伝達手段と なり得るセンサの開発	東北職業能力開発大学校	工藤裕之	21
15:00~16:00	計測制御・ロボット	座長: 北海道職業能力開発大学校	遠藤和芳	
B-5	総合制作実習における高速高精度3軸 直交座標形ロボットの設計・製作	東北職業能力開発大学校	小林 崇	23
B-6	競技用ロボットの製作と指導について	長野県工科短期大学校	伝田 貢	25
B-7	歩行ロボット脚部の試作	職業能力開発総合大学校東京校	有田浩之	27

C会場(203教室)

13:00~14:20	機械設計・製作	座長: 青森職業能力開発短期大学校	成田敏明	
C-1	4輪バギーの製作	浜松職業能力開発短期大学校	加藤好孝	29
C-2	スターリングエンジンカーの設計・製作	千葉職業能力開発短期大学校成田校	龍 大光	31
C-3	リンゴ炭添加育苗ポット用金型の製作	青森職業能力開発短期大学校	大川正洋	33
C-4	工作機械のレトロフィット の現状とその試行	東北職業能力開発大学校	武雄 靖	35

15:00~16:00	機械設計・製作	座長: 浜松職業能力開発短期大学校	加藤好孝	
C-5	自動組立て・パレタイジング装置の製作を通じて	岩手県立産業技術短期大学校	本間義章	37
C-6	タップ折れ防止装置の製作	山形県立産業技術短期大学校	来次浩之	39
C-7	Mgダイカスト製品のバリ取り機の試作	東北職業能力開発大学校	工藤裕之	41

[9月29日(金)]

A会場(205教室)

9:00~11:00	教育訓練	座長: 北海道職業能力開発大学校 茨城職業能力開発促進センター	中田英次 鈴木孝雄	
A-8	「日本版デュアルシステム訓練」へのチャレンジ	八幡職業能力開発促進センター	刈部貴文	43
A-9	”チーム教育”のすすめ	東北職業能力開発大学校	高橋史明	45
A-10	アフリカで考えた職業訓練	千葉職業能力開発短期大学校千葉校	山見 豊	47
A-11	群馬センターにおける能力開発セミナー実施報告	群馬職業能力開発促進センター	中村瑞穂	49
A-12	ものづくり教育の現状とその目的	関東職業能力開発大学校	中嶋俊一	51
A-13	知的財産基本法と今後の職業能力開発研究の展開	職業能力開発総合大学校 能力開発研究センター	本多 浩	53

B会場(204教室)

9:00~11:00	CAD/CAM・CAE	座長: 関東職業能力開発大学校 中国職業能力開発大学校	伊藤昌樹 土井純司	
B-8	積層造形機による積層方向を考慮した造形	青森職業能力開発短期大学校	成田敏明	55
B-9	CADを利用した効率的な機械設計技術の学習法	東北職業能力開発大学校	清本達也	57
B-10	歯車の面取り用マクロプログラムの開発	職業能力開発総合大学校東京校	飯塚真次	59
B-11	創外固定器の構造解析	千葉職業能力開発短期大学校成田校	安井雄祐	61
B-12	建築構造物の制振実験用小型振動台の製作	近畿職業能力開発大学校	塩練俊一	63
B-13	アンボンドブレース解析のための有限要素法による非線形問題	職業能力開発総合大学校東京校	栗山好夫	65

【ポスターセッション】

[9月29日(金)]

ポスターセッション会場(体育館)

11:00~12:00	ポスターセッション	座長: 実践教育訓練研究協会主任研究員	浅野正好	
P-1	大型地震を模擬した大ひずみ負荷装置ならびに高サイクル負荷装置の開発	九州職業能力開発大学校	新貝雅文	151
P-2	(社)実践教育訓練研究協会の広報活動について	実践教育訓練研究協会広報委員会	有田浩之	153
P-3	携帯ゲーム機を利用したロボットプログラミングシステムの開発	仙台電波工業高等専門学校	熊谷和志	155
P-4	壁歩行による作業ロボットの開発Ⅲ	北海道職業能力開発大学校	中田英次	157